

# ENJOY AI 机器人轮式轨迹赛规则

——冰雪运动会（小学组, 初中组）

——"疫苗先锋"（高中组）

## 一、比赛主题

自 1924 年首届冬奥会举办以来，冰雪运动沿阿尔卑斯山脉直冲而下，迅速开遍世界各地，冰雪运动日益普及。2022 赛季以冰雪运动会为主题，从轻盈恣意的冰雪运动汲取灵感，比赛融入机械结构设计，传感器应用、路径规划等知识，力求与冬奥项目特点和奥运精神完美契合；与人工智能普及有机融合。参赛选手将要自主设计人工智能机器人在赛场上模拟完成冰雪项目。2022 赛季将打造纯洁的竞技环境，邀请世界各国的选手，共享人工智能普及活动带来的激情、欢乐与福祉。

## 二、比赛场地与环境

### 2.1 场地

比赛场地尺寸为 220X120cm（图 1），材质为 PU 布或喷绘布，黑色引导线宽度约为 2.5cm。右下角为机器人基地（30X30cm）。

场地左上角是由两块斜坡拼成的斜坡区，第一个斜坡最高处距离地面 5cm，第二个为 5cm 高的平台。斜坡并不固定在场地上。



图 1 比赛场地示意图

### 2.2 赛场环境

机器人比赛场地环境为冷光源、低照度、无磁场干扰。但由于一般赛场环境的不

确定因素较多，例如，场地表面可能有纹路和不平整，边框上有裂缝，光照条件有变化等等。参赛队在设计机器人时应考虑各种应对措施。

### 三、 机器人任务及得分

以下任务只是对生活某些情景的模拟，切勿将它们与真实生活相比。

#### 3.1 冰壶

3.1.1 冰壶初始位置在基地，投放区在场地的左下角，如图 2。

3.1.2 机器人将冰壶投放到冰壶区，冰壶垂直投影在红色区域得 70 分，白色区域得 50，蓝色区域得 30 分。

3.1.3 如果冰壶垂直投影位于两个颜色区域，按低得分计算。垂直投影在投壶区外（蓝圈外）不得分。

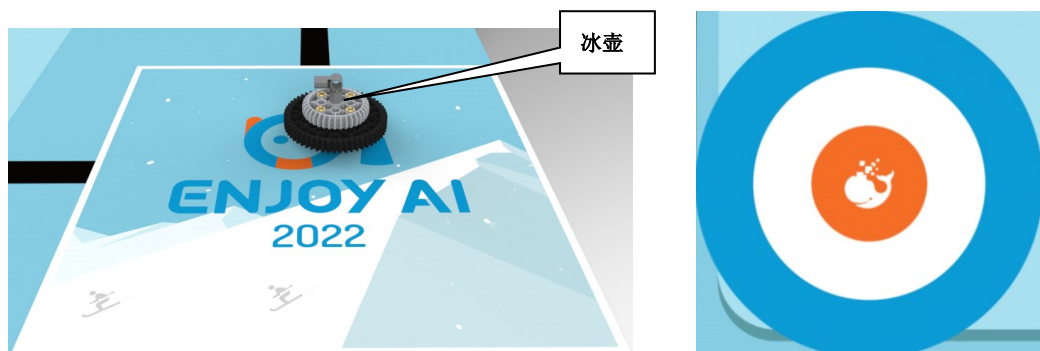


图 2 初始状态

#### 3.2 冰球

3.2.1 场地某个任务区上固定有一个冰球场，场内有一个运动员，如图 3。

3.2.2 机器人拨动冰球，冰球进入球门得 60 分，如图 4。

3.2.3 冰球的垂直投影完全在球门内。

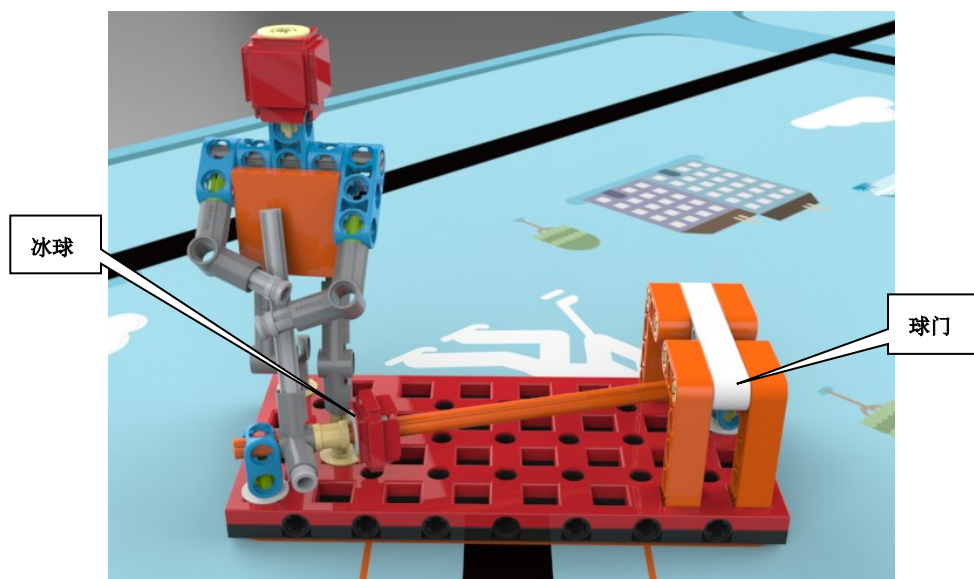


图 3 初始状态

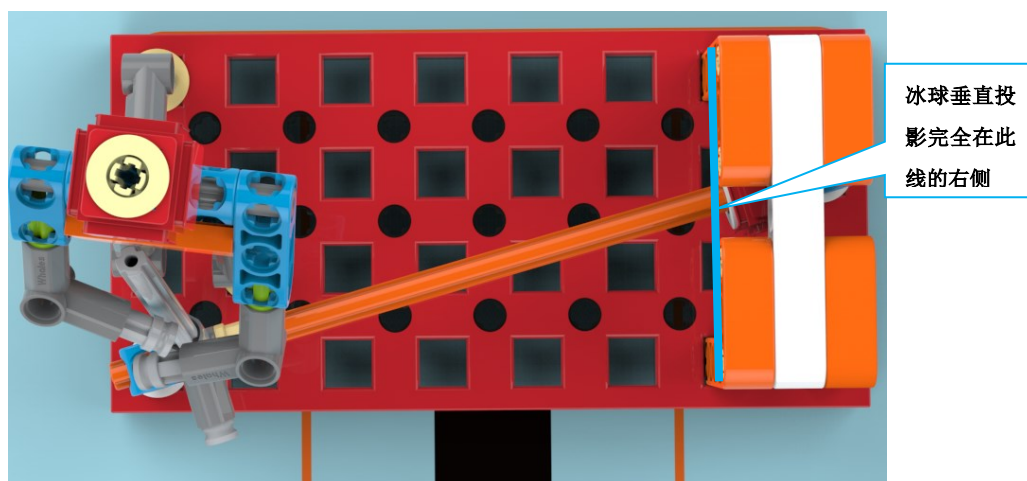


图 4 完成状态

### 3.3 花样滑冰

3.3.1 场地某个任务区上固定有一个花样滑冰区，场上有两个运动员，如图 5。

3.3.2 机器人拉动拨杆，使得销在两个 70 梁之间得 50 分，如图 6。

3.3.3 除了拉动拨杆外的其他方式完成任务得分均无效。

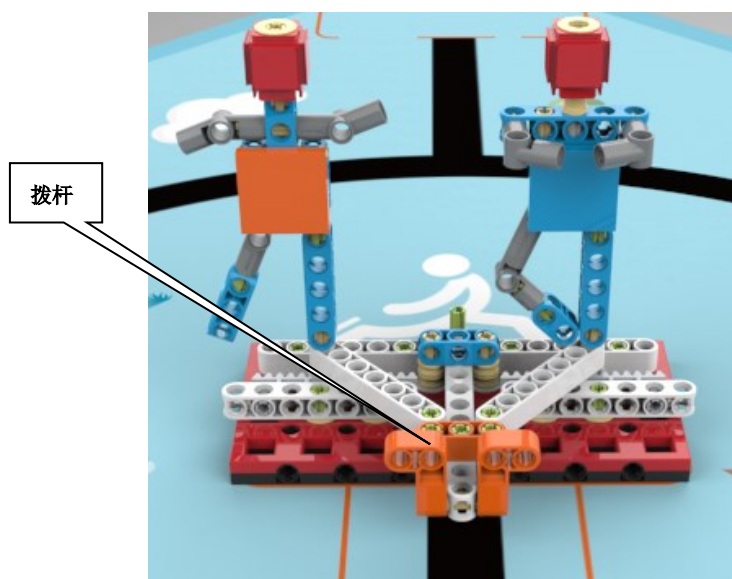


图 5 初始状态

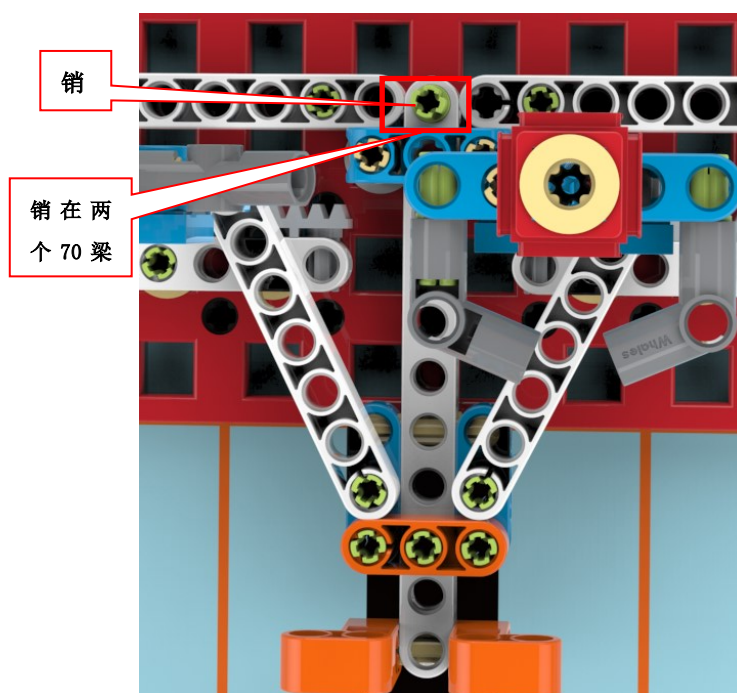


图 6 完成状态

### 3.4 越野滑雪

3.4.1 场地某个任务区上有一个越野滑雪运动员，如图 7。

3.4.2 机器人推动运动员，运动员的滑雪板完全脱离白色区域，进入橙色区域得 40 分，如图 8。

3.4.3 运动员完成状态不可与场地接触、不可跌倒、橙色梁在滑雪板之间。

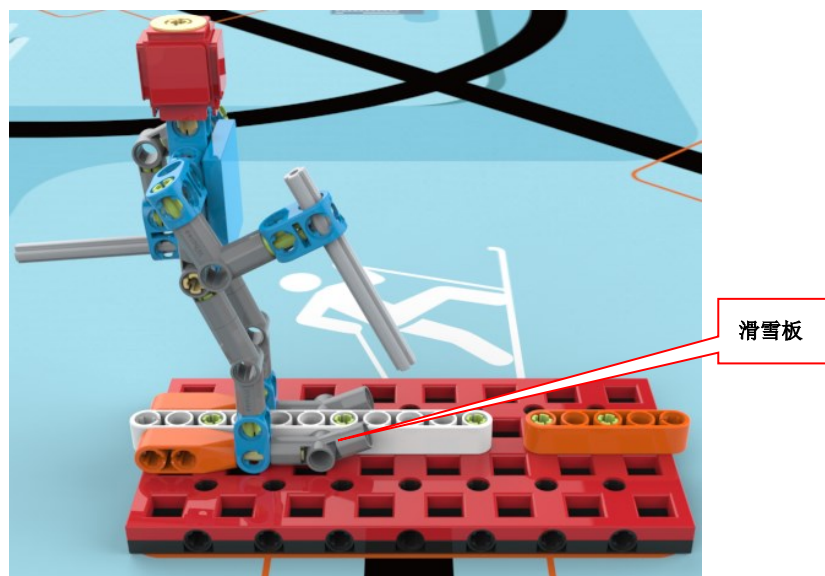


图 7 初始状态

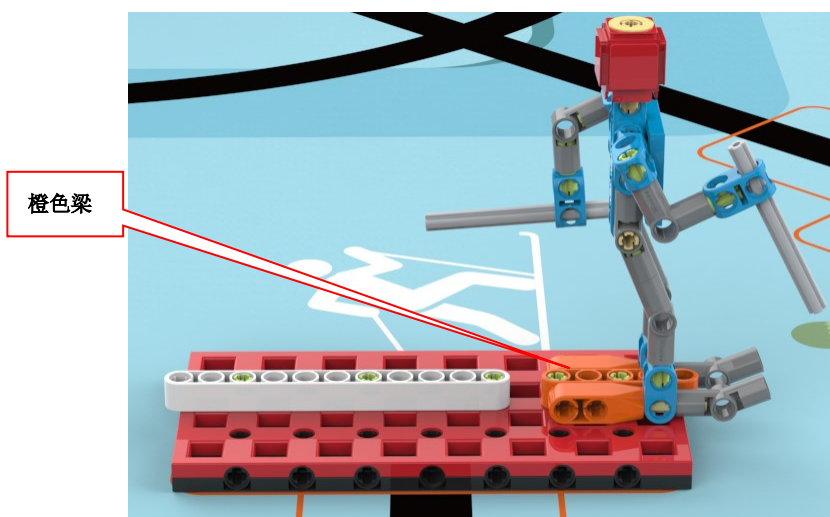


图 8 完成状态

### 3.5 短道速滑

3.5.1 短道速滑场地上放有一个速滑运动员，转柄竖直或者水平方向，如图 9。

3.5.2 机器人转动转柄，使得运动员从平板一侧完全移动到另一侧（以腿部所在位置为准）得 70 分，如图 10。



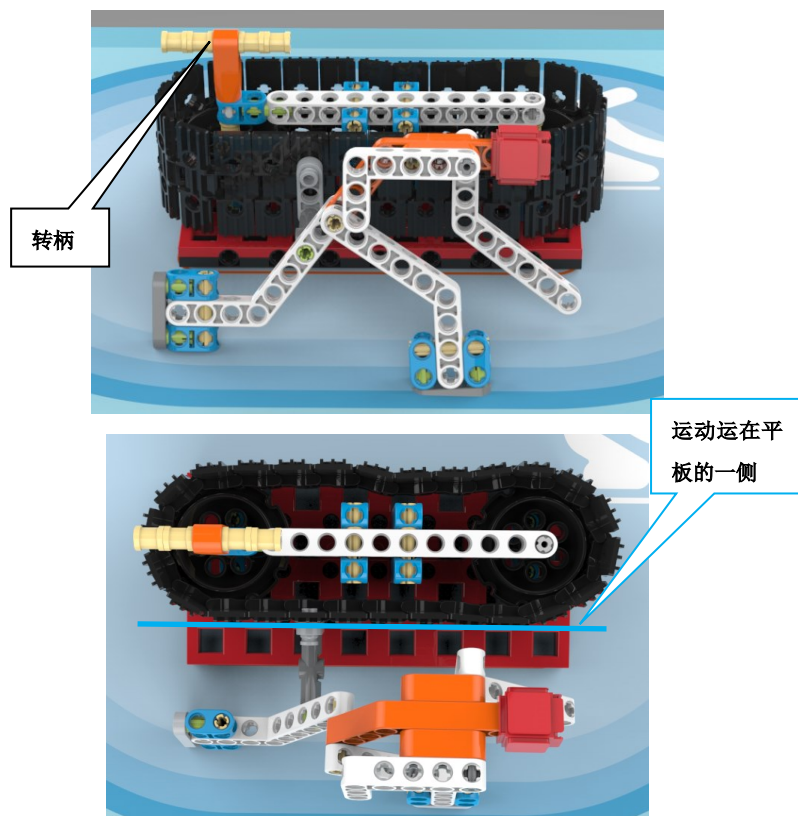


图 9 初始状态

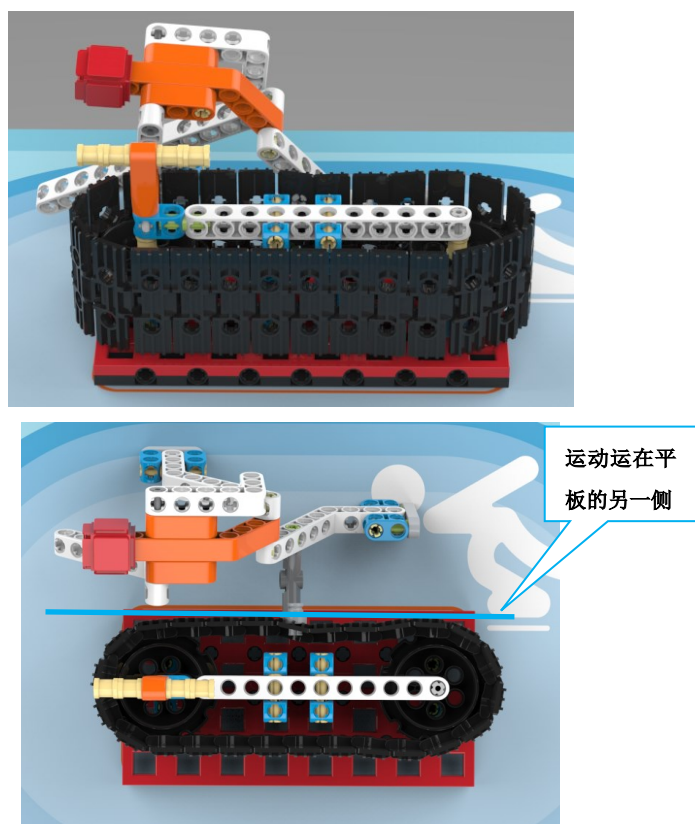


图 10 完成状态

### 3.6 高山滑雪

3.6.1 场地某个任务区上高山滑雪区，起始区有个滑雪运动员，如图 11。

3.6.2 机器人将运动员搬送至终点区（滑雪板与白色 70 梁接触），且姿态平稳未跌倒，得 70 分，如图 12。

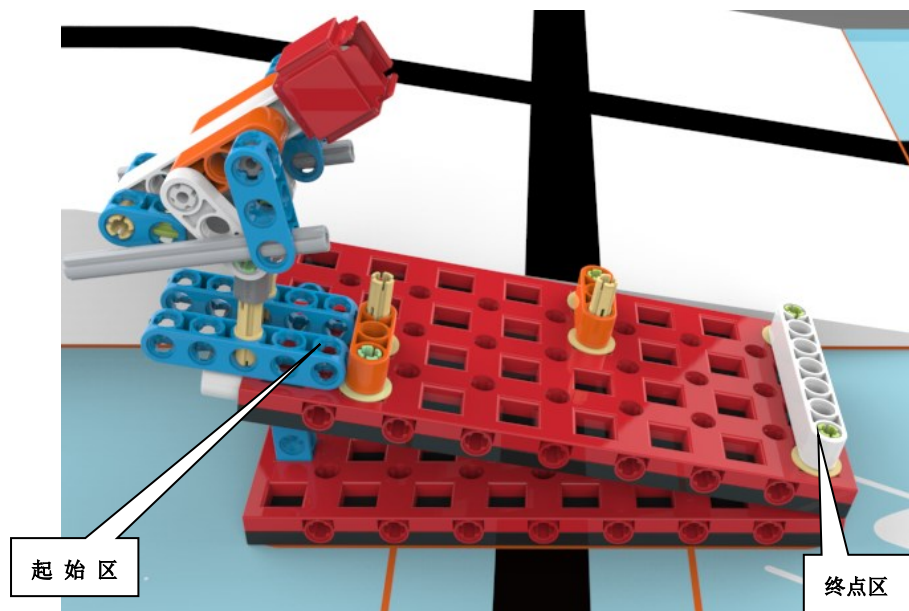


图 11 初始状态

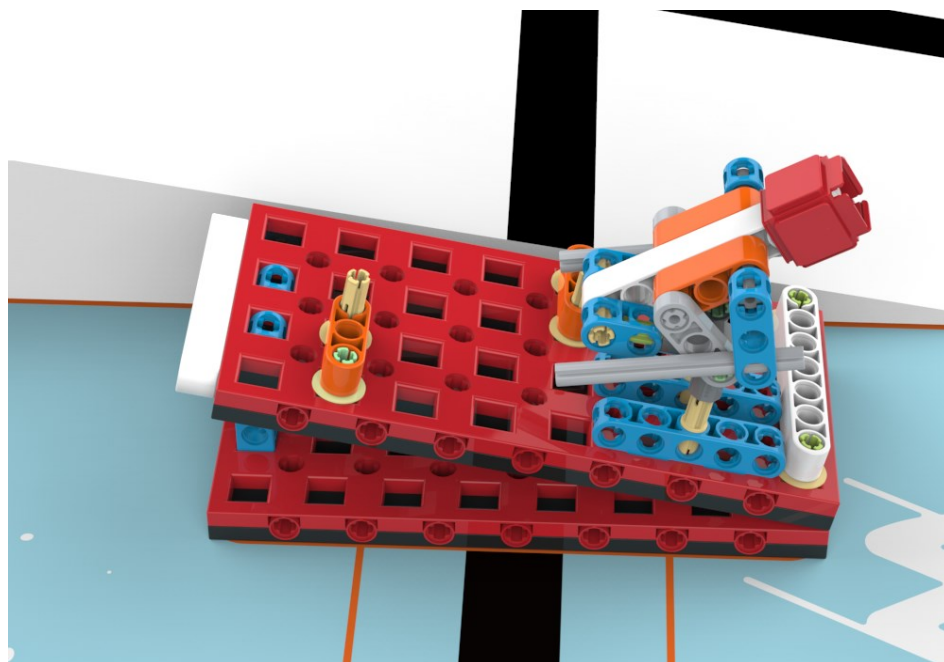


图 12 完成状态

### 3.7 有舵雪橇

3.7.1 场地某个任务区为有舵雪橇区，后面运动员脚接触平板，如图 13。

3.7.2 机器人将运动员放在雪橇上（1.5 倍销在橙色线所示之内），得 60 分，如图 14。

3.7.3 运动员腿与平板平行且不接触。



图 13 初始状态

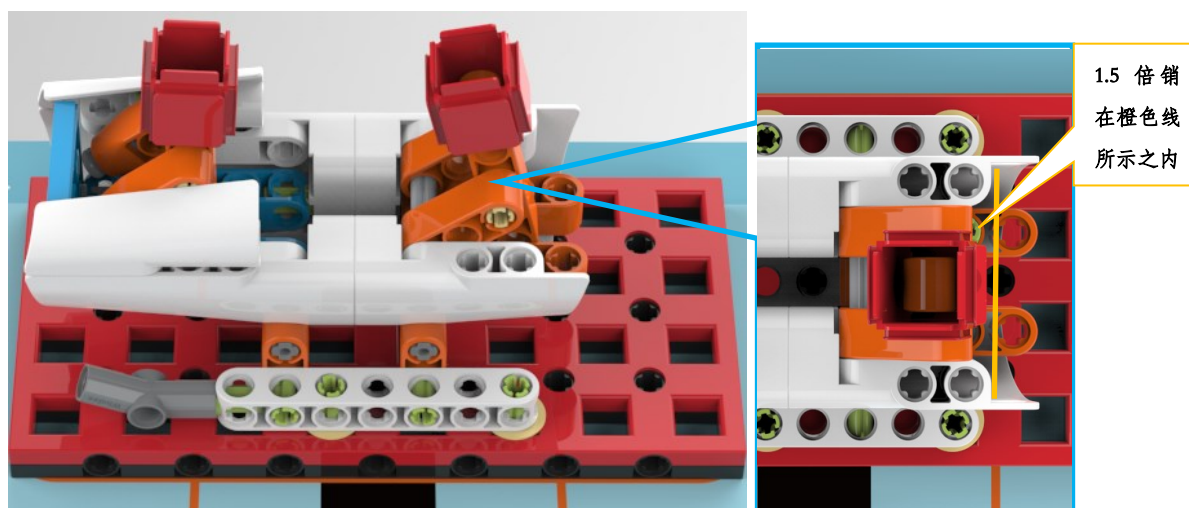


图 14 完成状态

### 3.8 跳台滑雪

3.8.1 场地斜坡区最顶端上固定有一个跳台滑雪区，转柄水平，运动员在跳台上，如图 15。

3.8.2 转动转柄打开跳台门，推动运动员，运动员降落到下方虚线区域内（滑雪板垂直投影完全在虚线以内），得 80 分，如图 16。

3.8.3 跳台门在销的右侧。运动员与场地图接触，且没有跌倒。



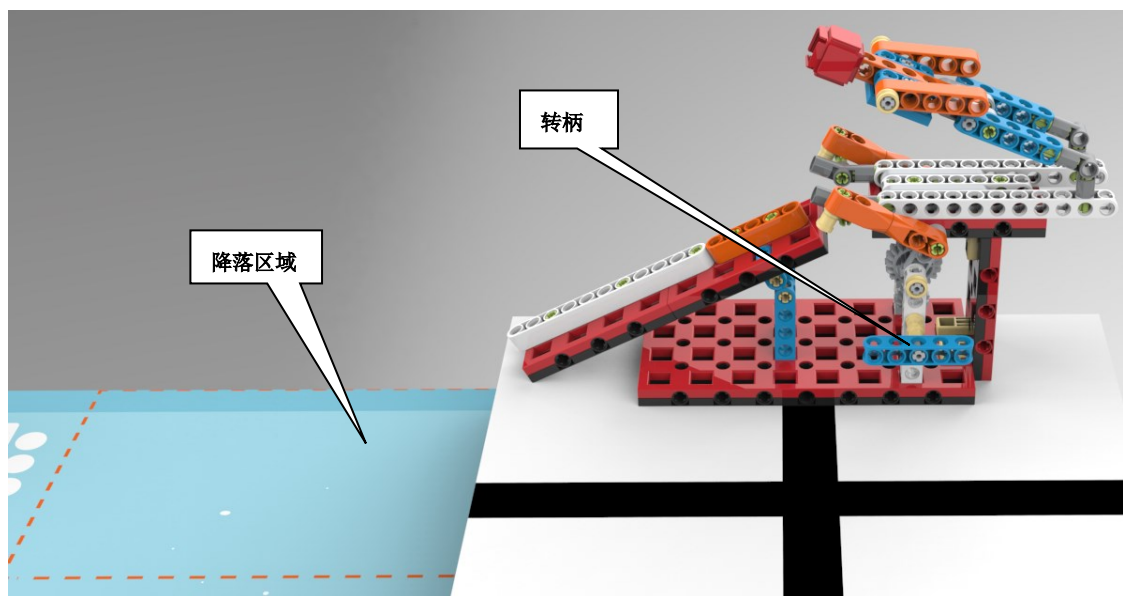


图 15 初始状态

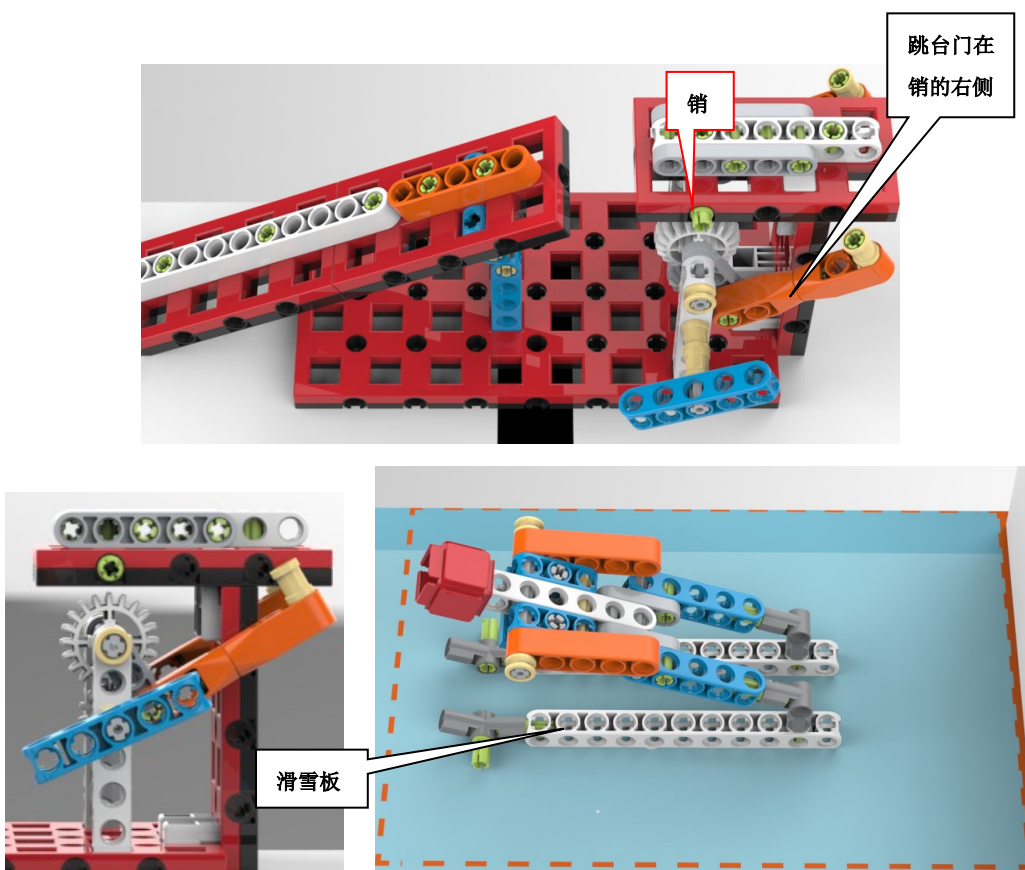


图 16 完成状态

### 3.9 运动会闭幕

3.9.1 机器人自主返回基地且没有下一步任务，机器人部分正投影在基地内得 40 分。

3.9.2 运动会闭幕必须是最后一个完成的比赛任务。

### 3.10 神秘任务

3.10.1 在比赛中可能会有神秘任务，其任务模型和得分标准会在比赛开始调试时公布。

### 3.11 模型位置说明

跳台滑雪模型固定在斜坡顶端。短道速滑位置固定，但方向不定。其它已知任务及神秘任务模型位置及方向赛前公布。

## 四、机器人

4.1 机器人尺寸：每次离开基地前，机器人尺寸不得大于 30cm\*30cm\*30cm（长\*宽\*高）；机器人的垂直投影完全离开基地后，其结构可以自行伸展。

4.2 控制器：单轮比赛中，不允许更换控制器。每台机器人只允许使用一个控制器。控制器各类端口（电机、舵机、传感器）不少于 20 个。不得使用套接或扩展板。

4.3 执行器：每场比赛每台机器人使用电机数不超过 4 个，不允许使用舵机。

4.4 传感器：每台机器人，不可使用集成类传感器，允许使用的传感器种类、数量不限。

4.5 结构：机器人必须使用塑料材质的拼插式结构，不得使用扎带、螺钉、铆钉、胶水、胶带等辅助连接材料。

4.6 电源：每台机器人必须自带独立电池盒，不得连接外部电源，电池电压不得高于 9V，不得使用升压、降压、稳压等电路。

## 五、比赛

### 5.1 参赛队

5.1.1 每支参赛队应由 1-2 名学生和 1 名教练员组成。学生必须是截止到 2022 年 6 月仍然在校的学生。

5.1.2 参赛队员应以积极的心态面对和自主地处理在比赛中遇到的所有问题，自尊、自重，友善地对待和尊重队友、对手、志愿者、裁判员和所有为比赛付出辛劳的人，努力把自己培养成为有健全人格和健康心理的人。

### 5.2 赛制

5.2.1 比赛按小学、初中二个组别分别进行。

5.2.2 比赛不分初赛与复赛。组委会保证每支参赛队有相同的上场次数，且不少于2次，每次均记分。

5.2.3 比赛场地上规定了机器人要完成的任务（在3.1~3.9的任务中选定，也可能有神秘任务）。小学、初中、二个组别要完成的任务数可能不同，也可能全部完成。

5.2.4 所有场次的比赛结束后，每支参赛队各场得分之和作为该队的总成绩，按总成绩对参赛队排名。

5.2.5 竞赛组委会有可能根据参赛报名和场馆的实际情况变更赛制。

### **5.3 比赛过程**

#### **5.3.1 搭建机器人与编程**

5.3.1.1 编程与调试只能在调试区进行。

5.3.1.2 参赛队员检录后方能进入准备区。裁判员对参赛队携带的器材进行检查，所用器材必须符合组委会相关规定与要求。参赛队员可以携带已搭建的机器人进入准备区。队员不得携带U盘、光盘、无线路由器、手机、相机等存储和通信器材。

5.3.1.3 参赛队员在比赛过程中不得上网和下载任何资料，不得使用相机等设备拍摄比赛场地，不得以任何方式与教练员或家长联系。

5.3.1.4 整场比赛参赛队员有一定调试和编制程序的时间。结束后，各参赛队把机器人排列在准备区的指定位置，封存，上场前不得修改程序和硬件设备。

5.3.1.5 参赛队在每轮比赛结束后，允许在准备区维修机器人和修改控制程序，但不能打乱下一轮出场次序。

#### **5.3.2 赛前准备**

5.3.2.1 准备上场时，队员领取自己的机器人，在引导员带领下进入比赛区。在规定时间内未到场的参赛队将被视为弃权。

5.3.2.2 上场的学生队员，站立在待命区附近。

5.3.2.3 队员将自己的机器人放入待命区。机器人的任何部分及其在地面的投影不能超出基地。

5.3.2.4 到场的参赛队员应抓紧时间（不超过1分钟）做好启动前的准备工作，

准备期间不得启动机器人，不能修改程序和硬件设备。完成准备工作后，队员应向裁判员示意。

### **5.3.3 启动**

5.3.3.1 裁判员确认参赛队已准备好后，将发出“3，2，1，开始”的倒计时启动口令。听到“开始”命令后，队员可以触碰一个按钮或给传感器一个信号去启动机器人。

5.3.3.2 在“开始”命令前启动机器人将被视为“误启动”并受到警告或处罚。

5.3.3.3 机器人一旦启动，就只能受自带的控制器中的程序控制。队员不得接触基地外的机器人，否则将按“重试”处理。

5.3.3.4 启动后的机器人不得故意分离出部件或把机械零件掉在场上。偶然脱落的机器人零部件，由裁判员随时清出场地，该物品不得再回到场上。为了得分的需要而分离部件是犯规行为，该任务得分无效。

5.3.3.5 启动后的机器人如因速度过快或程序错误将所携带的物品（任务模型）抛出场地，该物品不得再回到场上。

5.3.3.6 机器人完全冲出场地，记一次重试，队员需将机器人搬回基地，重新启动。

### **5.3.4 重试**

5.3.4.1 机器人在运行中如果出现故障或未完成某项任务，参赛队员可以向裁判员举手示意。此时参赛队员可以用手将机器人拿回对应基地重新启动

5.3.4.2 裁判员同意重试后，场地状态保持不变。如果因为未完成某项任务而重试，该项任务所用的道具状态保持不变。重试时，队员需将机器人搬回基地，重新启动。

5.3.4.3 每场比赛重试的次数不限。

5.3.4.4 重试期间计时不停止，也不重新开始计时。重试前机器人已完成的任务有效。但机器人当时携带的得分模型失效并由裁判代为保管至本轮比赛结束；在这个过程中计时不会暂停。

### **5.3.5 自主返回基地**

5.3.5.1 机器人可以多次自主往返基地，不算重试。

5.3.5.2 机器人自主返回基地的标准：机器人的任一结构的垂直投影在基地范围内。



5.3.5.3 机器人自主返回基地后，参赛队员可以接触机器人并对机器人的结构进行更改或维修。

### **5.3.6 比赛结束**

5.3.6.1 每场比赛时间为 150 秒钟。

5.3.6.2 参赛队在完成一些任务后，如不准备继续比赛，应向裁判员示意，裁判员据此停止计时，结束比赛；否则，等待裁判员的终场哨音。

5.3.6.3 裁判员吹响终场哨音后，参赛队员应立即关断机器人的电源，不得与场上的机器人或任何物品接触。

5.3.6.4 裁判员有义务将记分结果告知参赛队员。参赛队员有权利纠正裁判员记分操作中可能的错误，并应签字确认已经知晓自己的得分。如有争议应提请裁判长仲裁，裁判员填写记分表，参赛队员应确认自己的得分。

5.3.6.5 参赛队员将场地恢复到启动前状态，并立即将自己的机器人搬回调试区。

## **六、记分**

6.1 每场比赛结束后，再根据场地上完成任务情况来判定分数。如果已经完成的任務被机器人或参赛队员在比赛结束前意外破坏了，该任务不得分。完成任务的记分标准见第 3 节。

6.2 完成任务的次序不影响单项任务的得分。

6.3 如果在比赛中没有重试，机器人动作流畅，一气呵成，加记流畅奖励 40 分；1 次重试奖励 30 分；2 次重试奖励 20 分；3 次重试奖励 10 分；4 次及以上重试奖励 0 分。

## **七、犯规和取消比赛资格**

7.1 未准时到场的参赛队，每迟到 1 分钟则判罚该队 10 分。如果 2 分钟后仍未到场，该队将被取消比赛资格。

7.2 第 1 次误启动将受到裁判员的警告，机器人回到待命区再次启动，计时重新开始。第 2 次误启动将被取消比赛资格。

7.3 为了策略的需要而分离部件是犯规行为，视情节严重的程度可能会被取消比赛资格。

7.4 机器人以高速冲撞场地设施导致损坏将受到裁判员的警告，第 2 次损坏场地设施将被取消比赛资格。

7.5 如果由参赛队员或机器人造成比赛模型损坏，不管有意还是无意，将警告一次。该场该任务不得分，即使该任务已完成。

7.6 比赛中，参赛队员有意接触比赛场上基地外的比赛模型，将被取消比赛资格。偶然的接触可以不当作犯规，除非这种接触直接影响到比赛的最终得分。

7.7 不听从裁判员的指示将被取消比赛资格。

7.8 使用 U 盘、光盘、无线路由器、手机、相机等存储和通信器材，将被取消比赛资格。

7.9 参赛队员在未经裁判长允许的情况下私自与教练员或家长联系，将被取消比赛资格。

附件：

ENJOY AI 机器人轮式轨迹赛计分表

人工智能普及阶段-冰雪运动会					第__轮	
编号		队名		组别		
任务		描述		分值	得分	
冰壶	冰壶在蓝色区域		30			
	冰壶在白色区域		50			
	冰壶在红色区域		70			
冰球	冰球进入球门		60			
花样滑冰	销在 70 梁之间得		50			
越野滑雪	运动员的滑雪板完全脱离白色区域，进入橙色区域		40			
短道速滑	运动员从平板一侧完全移动到另一侧		70			
高山滑雪	运动员与白色 70 梁接触，且姿态平稳未跌倒		70			
有舵雪橇	运动员腿与平板平行且不接触		60			
跳台滑雪	运动员降落到下方虚线区域内		80			
运动会闭幕	机器人部分正投影在基地内		40			
神秘任务	详见赛场公告		100			
流畅奖励	40-（重试次数）*10，且大等于 0					
总分						
单轮用时						

得分确认			
本人已确认以上比赛得分记录结果，真实有效，无任何异议。			
参赛队员：		裁判员：	
问题及备注			
裁判长：		录入：	

# ENJOY AI 机器人轮式轨迹赛规则

——“疫苗先锋”（高中组）

## 一、比赛主题

本次活动主题为“疫苗先锋”，参赛选手需要自己设计机器人并完成赛事相关任务挑战。

人类社会在各个不同的发展阶段中，一直饱受疾病的困扰，可以说人类发展史就是一部人类与疾病做斗争的历史。

公元前 1100 多年开始发现的天花，14 世纪初发现的黑死病，19 世纪初至 20 世纪末发现的霍乱，20 世纪发现的西班牙流感，以及至今仍然存在的禽流感、猪流感等，可以说我们无时无刻都在与疾病作斗争。

随着人类社会的发展，我们对抗疾病的手段也越来越多。接种牛痘苗预防天花，发现抗生素应对细菌感染，接种疫苗抵御病毒等等，使许多疾病得以控制。现代人工智能医疗机器人的应用，更能实现对疾病的精确打击。

## 二、比赛场地与环境

### 2.1 场地

比赛场地尺寸为  $2400 \times 2200\text{mm}$ （图 1），场地上左右各有一个基地，赛前确定出发基地。



图 1 比赛场地透视图

### 2.2 比赛环境

机器人比赛环境为冷光源、低照度、无磁场干扰。不过，一般赛场的不确定因素较多，例如，场地表面可能有纹路和不平整，边框上有裂缝，光照条件有变



化等等。参赛队在设计机器人时应考虑各种应对措施。

### 三、比赛任务及评分标准

以下任务只是对某些医疗情景的模拟，切勿将它们与真实生活相比。

任务 3.1-3.3 模型放置在条形方框内，机器人可以以任意方式完成任务。

任务 3.4-3.8 放置在血管两边，完成任务时，机器人不可脱离血管（机器人与血管的接触点必须在血管内）。

#### 3.1 疫苗研究

3.1.1 场地中有一处疫苗研究中心，如图 2 所示。

3.1.2 机器人将小球取出放置到另一端得 60 分。

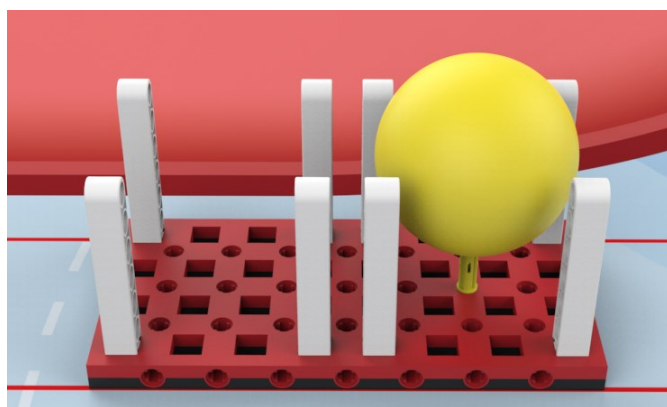


图 2 研究中心

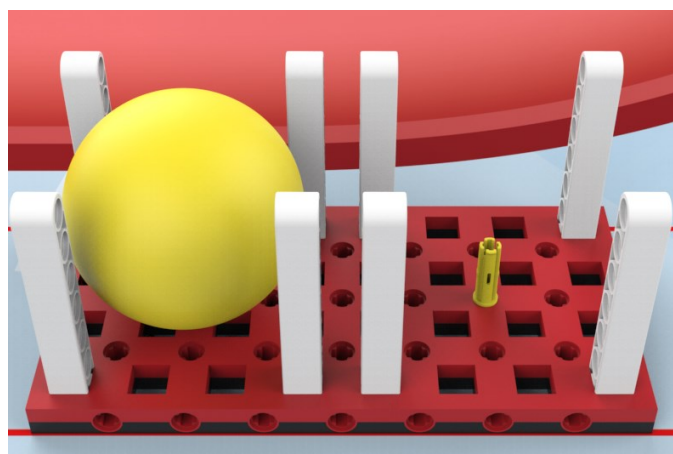


图 3 完成状态

#### 3.2 制作疫苗

3.2.1 场地中有一处疫苗制作中心，上面放置边长 5cm 方块，转轴水平，如图 4 所示。

3.2.2 机器人转动转轴，使得方块移动到另一端，托盘在下方平板中间线的右侧，

得 70 分。

3.2.3 整个过程方块不可掉落。

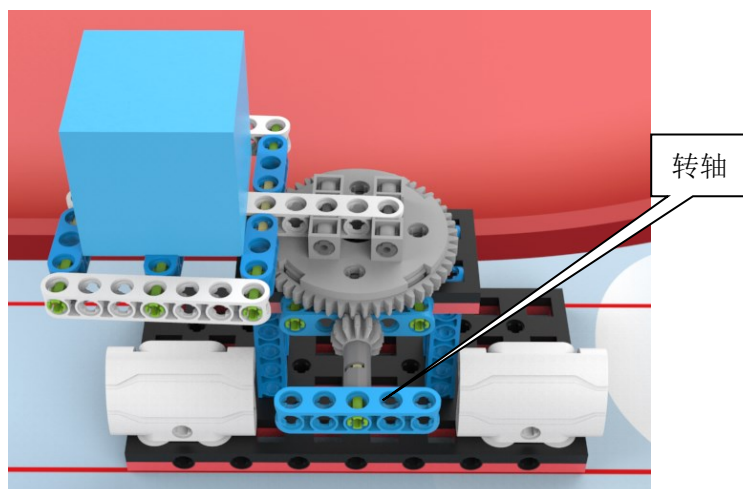


图 4 制作中心

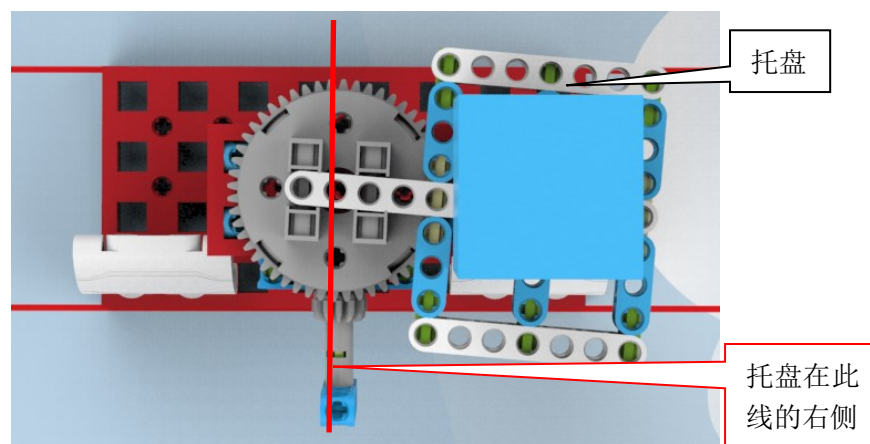


图 5 完成状态

### 3.3 获取疫苗

3.3.1 场地中有一处疫苗生产中心，如图 6 所示。

3.3.2 机器人将疫苗从基座上取下，带回到基地，每一个得 20 分。

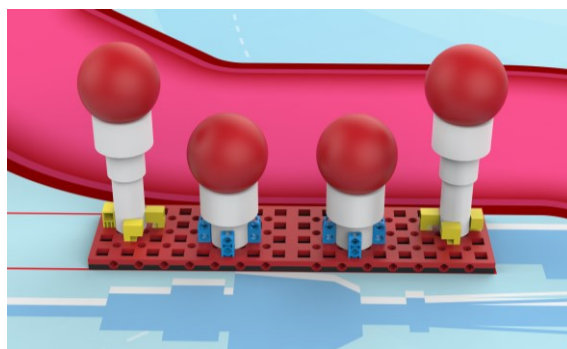


图 6 疫苗生产

### 3.4 注射疫苗

3.4.1 场地血管旁边最多会有四个疫苗注射处，如图 7 所示。

3.4.2 机器人将任务 3.3 得到的疫苗放置到注射处，每个落在方框内的疫苗得 30 分。

3.4.3 如果疫苗没有落在方框内也没有在基地内，则任务 3.3 也不得分

3.4.4 如果疫苗落在了方框内，不管疫苗到不到基地，任务 3.3 都得分。

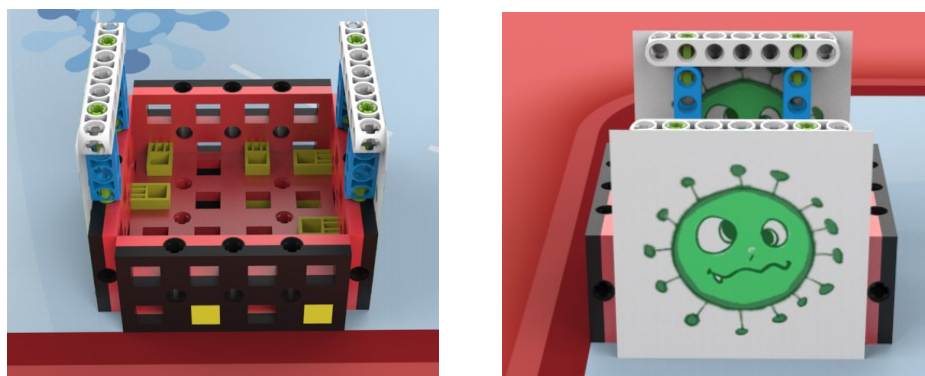


图 7 疫苗注射处

### 3.5 修复受损细胞

3.5.1 场地血管旁边有个受损细胞，如图 8 所示。

3.5.2 机器人拉动拉杆，上方齿轮下降与下方细胞接触，得 60 分。

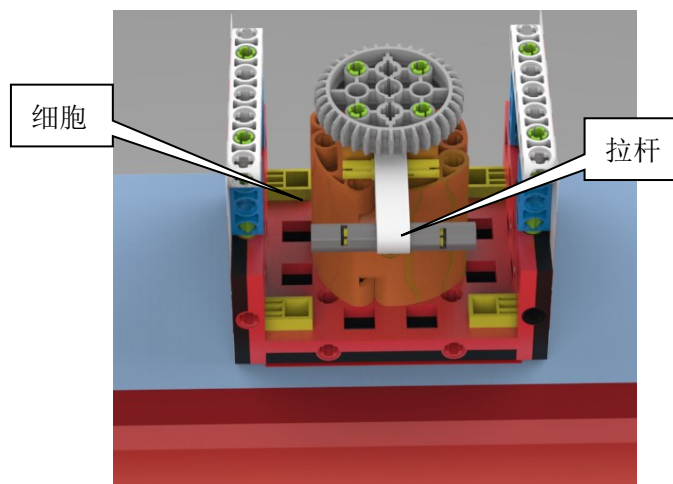


图 8 受损细胞

### 3.6 清除病毒

3.6.1 场地血管旁边有个病毒，如图 9 所示。

3.6.2 机器人将病毒脱离此任务模型，得 60 分。

3.6.3 病毒与此任务模型无任何接触。

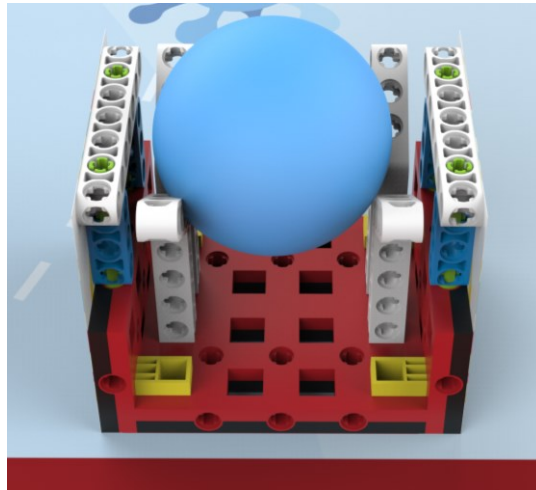


图 9 病毒

### 3.7 血管巡检

3.7.1 连接两个基地的曲线为一段血管。

3.7.2 机器人从基地出发，利用视觉传感器识别血管前进，到达另一个基地，视为完成一次血管检测。完成一次血管巡检得 90 分，完成所有血管的巡检得 200 分。

3.7.3 机器人在运行过程中，机器人与场地的接触点（面）必须在血管内，否则此次任务不得分。

3.7.4 完成此任务时可以同时完成其他任务

### 3.8 康复

3.8.1 在场地中央附近，放置着一个圆筒模型，如图 10 所示。

3.8.2 机器人从圆筒对面基地出发，将基地内的康复药（3 次机会）投放到圆筒内得 100 分。

3.8.3 机器人与场地接触部分不可进入血管。



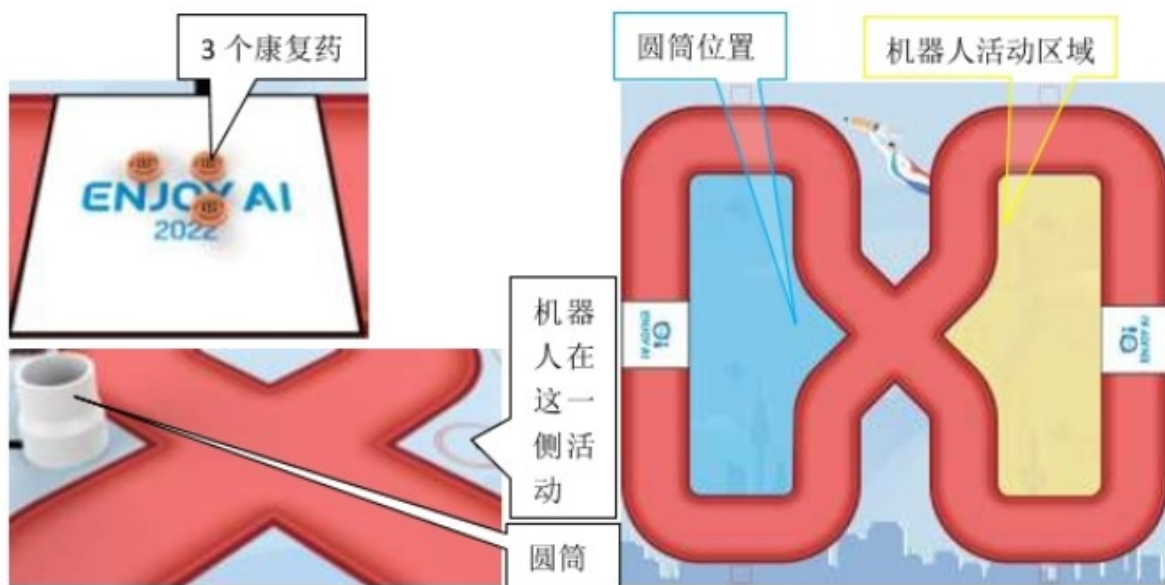


图 10 康复

### 3.9 神秘任务

3.9.1 详见赛场公告。

### 3.10 任务位置及图标

3.10.1 在血管任务（3.4-3.7）两边贴图（80×80mm）用来表示对应的任务，如图 11 所示。赛事组委会在选手报名成功后，为选手开放图库，用于选手使用人工智能模型学习训练。赛前，组委会从图库中随机选取图形，并指定对应图片所对应的任务。如图 12 所示。

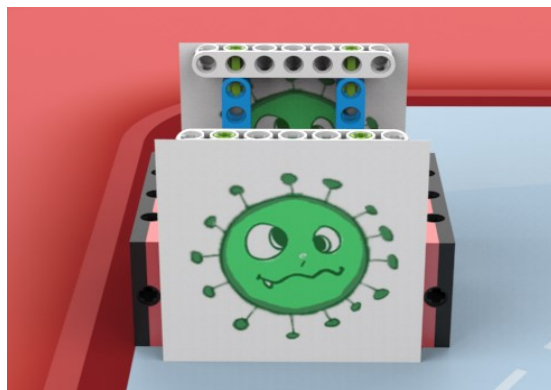


图 11 病毒图例



图 12 图例

3.10.2 任务 3.1-3.3 放置在场地上的条形框中，如图 13 所示。在开始调试前公布位置。

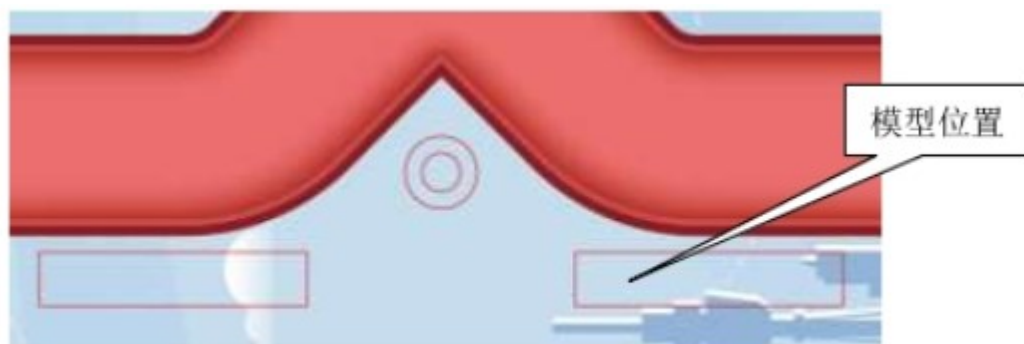


图 13 模型摆放位置

3.10.3 任务 3.4-3.8 沿血管旁的方框随机摆放。赛前确定其位置

#### 四、机器人

- 4.1 机器人数量：每支参赛队只能携带自己设计、制作的 1 台机器人参加比赛。
- 4.2 机器人尺寸：每次离开基地前，机器人尺寸不得大于 300mm 长×300mm 宽×300mm 高。离开基地后，机器人可以自由伸展。
- 4.3 控制器：有且只有一台控制器。控制器各类端口（电机、舵机、传感器）不少于 20 个。不得使用套接或扩展板。
- 4.4 执行器：每台机器人使用的电机（含舵机）不得超过 6 个。
- 4.5 传感器：至少使用 1 个视觉传感器，其它传感器种类和数量不限。
- 4.6 结构：机器人必须使用塑料材质的拼插式结构，不得使用扎带、螺钉、铆钉、胶水、胶带等辅助连接材料。
- 4.7 电源：每台机器人必须自带独立电池盒，不得连接外部电源，电池电压不得高于 9V，不得使用升压、降压、稳压等电路。

## **五、比赛**

### **5.1 参赛队**

5.1.1 每支参赛队应由 1-2 名学生和 1 名教练员组成。学生必须是截止到 2022 年 6 月仍然在校的学生。

5.1.2 参赛队员应以积极的心态面对和自主地处理在比赛中遇到的所有问题，自尊、自重，友善地对待裁判员和所有为比赛付出辛劳的人，努力把自己培养成为有健全人格和健康心理的人。

### **5.2 赛制**

5.2.1 比赛按高中组别进行。

5.2.2 比赛不分初赛与复赛。组委会保证每支参赛队有相同的上场次数，且不少于 2 次，每次均记分。

5.2.3 比赛场地上规定了机器人要完成的任务。

5.2.4 所有场次的比赛结束后，每支参赛队各场得分之和作为该队的总成绩，按总成绩对参赛队排名。

5.2.5 竞赛组委会有可能根据参赛报名和场馆的实际情况变更赛制。

### **5.3 比赛过程**

#### **5.3.1 搭建机器人与编程**

5.3.1.1 编程与调试只能在调试区进行。

5.3.1.2 参赛队的学生队员检录后方能进入准备区。裁判员对参赛队携带的器材进行检查，所用器材必须符合组委会相关规定与要求。参赛队员可以携带已搭建的机器人进入准备区。队员不得携带 U 盘、光盘、无线路由器、手机、相机等存储和通信器材。

5.3.1.3 参赛选手在比赛过程中不得上网和下载任何资料，不得使用相机等设备拍摄比赛场地，不得以任何方式与教练员或家长联系。

5.3.1.4 整场比赛参赛学生有一定调试和编制程序的时间。结束后，各参赛队把机器人排列在准备区的指定位置，封存，上场前不得修改程序和硬件设备。

5.3.1.5 参赛队在每轮比赛结束后，允许在准备区维修机器人和修改控制程序，但不能打乱下一轮出场次序。

#### **5.3.2 赛前准备**

5.3.2.1 准备上场时，队员领取自己的机器人，在引导员带领下进入比赛区。在规定时间内未到场的参赛队将被视为弃权。

5.3.2.2 上场的学生队员，站立在待命区附近。

5.3.2.3 队员将自己的机器人放入待命区。机器人的任何部分及其在地面的投影不能超出基地。

5.3.2.4 到场的参赛队员应抓紧时间（不超过 1 分钟）做好启动前的准备工作，准备期间不得启动机器人，不能修改程序和硬件设备。完成准备工作后，队员应向裁判员示意。

### **5.3.3 启动**

5.3.3.1 裁判员确认参赛队已准备好后，将发出“3，2，1，开始”的倒计时启动口令。听到“开始”命令后，队员可以触碰一个按钮或给传感器一个信号去启动机器人。

5.3.3.2 在“开始”命令前启动机器人将被视为“误启动”并受到警告或处罚。

5.3.3.3 机器人一旦启动，就只能受自带的控制器中的程序控制。队员不得接触基地外的机器人，否则将按“重试”处理。

5.3.3.4 启动后的机器人不得故意分离出部件或把机械零件掉在场上。偶然脱落的机器人零部件，由裁判员随时清出场地，该物品不得再回到场上。为了得分的需要而分离部件是犯规行为，该任务得分无效。

5.3.3.5 启动后的机器人如因速度过快或程序错误将所携带的物品（任务模型）抛出场地，该物品不得再回到场上。

5.3.3.6 机器人完全冲出场地，记一次重试，队员需将机器人搬回基地，重新启动。

### **5.3.4 重试**

5.3.4.1 机器人在运行中如果出现故障或未完成某项任务，参赛队员可以向裁判员举手示意。此时参赛队员可以用手将机器人拿回对应基地重新启动

5.3.4.2 裁判员同意重试后，场地状态保持不变。如果因为未完成某项任务而重试，该项任务所用的道具状态保持不变。重试时，队员需将机器人搬回基地，重新启动。

5.3.4.3 每场比赛重试的次数不限。



5.3.4.4 重试期间计时不停止，也不重新开始计时。重试前机器人已完成的任务有效。但机器人当时携带的得分模型失效并由裁判代为保管至本轮比赛结束；在这个过程中计时不会暂停。

### **5.3.5 自主返回基地**

5.3.5.1 机器人可以多次自主往返基地，不算重试。

5.3.5.2 机器人自主返回基地的标准：机器人的任一结构的垂直投影在基地范围内。

5.3.5.3 机器人自主返回基地后，参赛队员可以接触机器人并对机器人的结构进行更改或维修。

### **5.3.6 比赛结束**

5.3.6.1 每场比赛时间为 180 秒钟。

5.3.6.2 参赛队在完成一些任务后，如不准备继续比赛，应向裁判员示意，裁判员据此停止计时，结束比赛；否则，等待裁判员的终场哨音。

5.3.6.3 裁判员吹响终场哨音后，参赛队员应立即关断机器人的电源，不得与场上的机器人或任何物品接触，比赛结束后在完成的所有任务，得分无效。

5.3.6.4 裁判员有义务将比赛结果告知参赛队员。参赛队员有权利纠正裁判员记分操作中可能的错误，并应签字确认已经知晓自己的得分。如有争议应提请裁判长仲裁，裁判员填写记分表，参赛队员应确认自己的得分。

5.3.6.5 参赛队员将场地恢复到启动前状态，并立即将自己的机器人搬回调试区。

## **六、记分**

6.1 比赛结束后，再根据场地上完成任务情况来判定分数。如果已经完成的任务被机器人或参赛队员在比赛结束前意外破坏了，该任务不得分。完成任务的记分标准见第 3 节。

6.2 完成任务的次序不影响单项任务的得分。

6.3 如果在比赛中没有重试，机器人动作流畅，一气呵成，加记流畅奖励 40 分；1 次重试奖励 30 分；2 次重试奖励 20 分；3 次重试奖励 10 分；4 次及以上重试奖励 0 分。

## **七、犯规和取消比赛资格**

- 7.1 未准时到场的参赛队，每迟到 1 分钟则判罚该队 10 分。如果 2 分钟后仍未到场，该队将被取消比赛资格。
- 7.2 第 1 次误启动将受到裁判员的警告，机器人回到待命区再次启动，计时重新开始。第 2 次误启动将被取消比赛资格
- 7.3 血管巡检需依靠视觉传感器完成，不可通过红外传感器、灰度传感器、延时模块等替代操作。识别病毒必须通过视觉传感器进行，判定及推移方式则不做限制。
- 7.4 机器人以高速冲撞场地设施导致损坏将受到裁判员的警告，第 2 次损坏场地设施将被取消比赛资格。
- 7.5 如果由参赛队员或机器人造成比赛模型损坏，不管有意还是无意，将警告一次。该场该任务不得分，即使该任务已完成。
- 7.8 比赛中，参赛队员有意接触比赛场上基地外的比赛模型，将被取消比赛资格。偶然的接触可以不当作犯规，除非这种接触直接影响到比赛的最终得分。不得接触基地外的机器人，否则将按“重试”处理。
- 7.9 不听从裁判员的指示将被取消比赛资格。
- 7.10 参赛队员在未经裁判长允许的情况下私自与教练员或家长联系，将被取消比赛资格。

附件一：

## ENJOY AI 机器人轮式轨迹赛计分表

人工智能挑战活动-“疫苗先锋”		组别	轮次	编号
队名				
学校				
任务	描述	分值	数量	得分
疫苗研究	小球放置到另一端	60		
制作疫苗	托盘完全覆盖下方平板部分	70		
获取疫苗	疫苗回到基地。	20/个		
注射疫苗	疫苗落在方框内	30/个		
修复受损细胞	上方齿轮下降与下方细胞接触	60		
清除病毒	机器人将病毒脱离此任务模型	60		
血管巡检	完成一次血管巡检	90		
	完成所有血管的巡检	200		
康复	康复药从血管另一侧投放到圆筒内	100		
神秘任务	详见赛场公告	100		
流畅奖励	40-重试次数×10，且非负			
比赛时间				
得分				

得分确认			
本人对以上比赛得分记录无异议。			
队员：			
问题及备注			
裁判员：		录入：	
裁判长：			

